EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER : 11176727 PUBLICATION DATE : 02-07-99

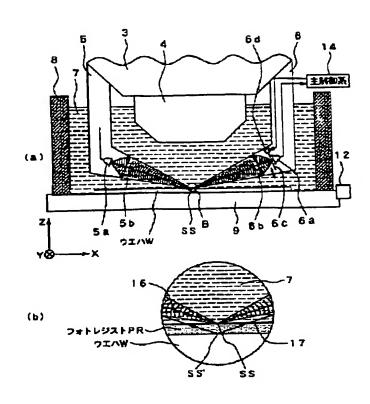
APPLICATION DATE : 11-12-97 APPLICATION NUMBER : 09341445

APPLICANT: NIKON CORP;

INVENTOR: SHIRAISHI NAOMASA;

INT.CL. : H01L 21/027 G01B 17/00 G03F 7/20

TITLE : PROJECTION ALIGNER



ABSTRACT :

PROBLEM TO BE SOLVED: To detect with high precision a position in an optical axis direction of a projection optical system on a surface of a substrate, even when wavelengths of aligned lights are substantially reduced and moreover the alignment is carried out in a liquid.

SOLUTION: A liquid 7 is supplied to a sidewall 8 so as to satisfy a gap between a lens 4 of a projection optical system which is closest to a wafer W and the wafer W. Ultrasonic waves are emitted from an ultrasonic emission system 5, and the ultrasonic waves reflected by an ultrasonic focusing position SS are received by an ultrasonic reception system 6. Based on a detection signal from the ultrasonic reception system 6, a defocusing amount from a best focusing position in a focusing position SS of ultrasonic waves is acquired. Based on the acquired defocusing amount, a sample ore pedestal 9 is driven in a Z-direction to control a focusing position.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-176727

(43)公開日 平成11年(1999)7月2日

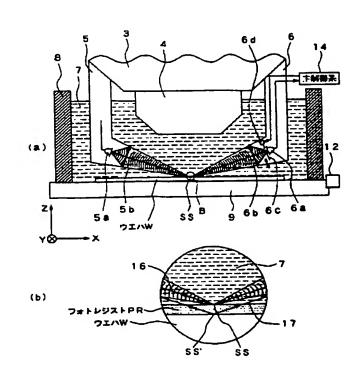
酸別記号 5 2 1 簡平9-341445	G03F	17/00 7/20 21/30	5262 1 521 5140 耐水項の数5	С	(全 6	頁)
	G 0 1 B G 0 3 F II 0 1 L 審査請求	17/00 7/20 21/30	5 2 1 5 1 4 0	С	(全 6	頁)
	G 0 3 F 11 0 1 L 審査請才	7/20 21/30	5 2 1 5 1 4 0	С	(全 6	貞)
	客登翰才	21/30	5140		(全 6	頁)
	審査請す				(全 6	質)
簡双9-341445		大箭求	請求項の数5	OL_	(全 6	貞)
医双9-341445	(71) 出題 人					
BK 10 017110	(1)		12 生ニコン			
(22)山頤日 平成9年(1997)12月11日	(72)発明者	首 白石 [
		式会社	ニコン内	3 1 🖽 .	2 94 3 7	1 1 /1
	(74)代理人	人,介理士	大森・聡			
	及9平(1997)12/311日	(72)発明報	(72) 発明者 白石 (東京都 式会社:	(72)発明者 白石 直正	(72)発明者 白石 直正 東京都千代田区丸の内3丁目 式会社ニコン内	(72)発明者 白石 直正 東京都千代田区丸の内3丁目2番3号 式会社ニコン内

(54) 【発明の名称】 投影電光装置

(57)【要約】

【課題】 露光光を実質的に短波長化し、また、露光が 液体中で行われる場合であっても、基板表面の投影光学 系の光軸方向の位置を高精度に検出する。

【解決手段】 ウエハWに最も近い投影光学系のレンズ 4とウエハWとの間を満たすように側壁8内に液体7を 供給する。超音波射出系5から超音波を射出し、超音波 集束位置SSにおいて反射した超音波を超音波受信系6 により受信する。超音波受信系6からの検出信号に基づいて、超音波の集束位置SSにおけるベストフォーカス 位置からのデフォーカス量を求める。求められたデフォーカス量に基づいて試料台9をZ方向に駆動し、フォーカス位置の制御を行う、



【特許請求の範囲】

【請求項1】 マスクパターンを投影光学系を介して基 板上に転写する投影露光装置において、

前記基板の表面に所定の液体を供給する液浸装置と、 前記基板の表面に前記液体を介して超音波を送出し、前 記表面で反射される超音波を検出することによって前記 表面の前記投影光学系の光軸方向の位置を検出する超音 波方式の面位置検出装置と、

を備えたことを特徴とする投影露光装置。

【請求項2】 前記基板の表面に感光材料が塗布されて いる際に、

前記面位置検出装置は、前記感光材料の表面の前記投影 光学系の光軸方向の位置を検出することを特徴とする語 求項1記載の投影露光装置。

【請求項3】 前記投影光学系の前記基板側の光学素子 の先端部と前記基板の表面との間を満たすように前記液 体が供給されることを特徴とする請求項1、又は2記載 の投影露光装置。

【請求項4】 前記液体は、水、又は有機溶媒であるこ とを特徴とする請求項1、2、又は3記載の投影露光装

【請求項5】 前記基板を保持して該基板を前記投影光 学系の光軸に垂直な平面上で位置決めする基板ステージ

前記面位置検出装置の検出結果に基づいて前記基板の前 記投影光学系の光軸方向の位置を制御する高さ制御ステ

$$R = k_1 + \lambda / NA$$

$$\delta = k_2 + \lambda / NA^2$$

ここで、入は露光波長、NAは投影光学系の開口数、k 1 , k2 はプロセス係数である。同じ解像度を得る場合 には短い波長の露光光を用いた方が大きな焦点深度を得 ることができる。しかしながら、投影光学系に使用され る透過性の光学部材(硝材)の分光透過特性を考慮する と、現時点ではA r Fエキシマレーザの193 n m より 短い波長の露光光を透過できると共に、比較的大きなレ ンズを形成できる均一な硝材はほとんどない。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上記の如く従来の投影 露光装置 (投影光学系) では、ArFエキシマレーザの 193 nmより短い波長の露光光を使用することは困難 である。そこで、実質的に露光波長を短くする方法とし て、液浸法が提案されている。これは、ウエハを所定の 液体中に浸し、液体中での露光光の波長が、空気中の1 √n倍(nは液体の屈折率で通常1.2~1.6程度) になることを利用して解像度を向上し、焦点深度を増大 するというものである、

【0006】ところで、露光時には、露光範囲全体が投

反射率=
$$\{(1-1, 7) / (1+1, 7)\}^2 \times 100$$

= $6.7(\%)$

空気ーフォトレジスト界面では、合焦検出用の光束の比

ージと、を備えたことを特徴とする請求項1~1の何れ か一項記載の投影מ光装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】木発明は、例えば、半導体素 子、液晶表示素子、又は薄膜磁気ヘッド等を製造するだ めのリソグラフィ工程に用いられる投影露光装置に関す な.

[0002]

【従来の技術】半導体素子等を製造する際に、フォトマ スクとしてのレチクルのパターンの像を投影光学系を介 して、基板としてのレジストが塗布されたウエハ(又は ガラスプレート等) 上の各ショット領域に転写するステ ッパー型、又はステップ・アンド・スキャン方式等の投 影露光装置が使用されている。

【0003】投影露光装置に備えられている投影光学系 の解像度は、使用する露光波長が短く、投影光学系の開 口数が大きいほど高くなる。そのため、集積回路の微細 化に伴い投影露光装置で使用される露光波長は年々短波 長化しており、投影光学系の開口数も増大してきてい る。そして、現在主流の露光波長は、KFFエキシマレ ーザの248nmであるが、更に短波長のArFエキシ マレーザの193nmの使用も検討されている。

【0004】また、露光を行う際には、解像度と同様に 焦点深度も重要となる。解像度R、及び焦点深度♂はそ れぞれ以下の式で表される。

(1)

(2)

影光学系の焦点深度の範囲内に入る必要があるため、投 影露光装置には、合焦機構(オートフォーカス機構)が 設けられている。これは、一般に露光すべきウエハの表 面に斜入射で光ビームを入射し、その反射光を対面の光 学系で受光してウエハ表面の合焦状態を検出し、ウエハ を上下に移動して合焦位置へ追い込むというものであ

【〇〇〇7】露光されるウエハ表面には感光膜(フォト レジスト)が塗布されており、このフォトレジストにバ ターンが転写される。そこで、このフォトレジスト表面 を投影光学系の焦点位置に一致させることが望ましく、 フォトレジスト表面の位置をを検出する必要がある。従 来の投影露光装置では、ウエハが配置される空間は空 気、又は窒素等の気体で満たされている。そして、例え ば空気の屈折率は1であり、ウエハ表面に塗布されたフ ォトレジストの屈折率は、約1.7である。従って、空 気ーフォトレジスト界面における光の反射率は、フレネ ルの式より以下のように計算される。

(3)

較的多くが反射し、フォトレジスト表面の位置を検出す

ることができる。

【0008】しかし、液浸法を採用した投影露光装置の 場合には、ウエハが配置される空間は液体で満たされる

反射率= { (1.3-1.7) / (1.3+1.7) } * ×100 -1.8(%)

水。フォトレジスト界面では、空気・フォトレジスト界 面に比べ空間とフォトレジストとの屈折率の差が著しく 小さくなるため、合焦検出用の光束の反射率が低下し、 フォトレジスト表面の位置を正確に検出することが困難

【〇〇〇9】木発明は斯かる点に鑑み、露光光の波長を 短波長化し、より微細なパターンを転写できる投影路光 装置を提供することを目的とする。さらに、液体中で感 光材料が塗布された基板上に露光が行われる場合であっ ても、その感光材料の表面の投影光学系の光軸方向の位 置を高補度に検出することができる投影露光装置を提供 することをも目的とする。

[0010] 【課題を解決するための手段】本発明の投影露光装置 は、マスク(R)のバターン像を投影光学系(PL)を 介して基板(W)上に転写する投影露光装置において、 その基板(W)の表面に所定の液体(7)を供給する液 没装置 (2,8)と、その基板 (W)の表面に液体 (7)を介して超音波を送出し、その表面で反射される 超音波を検出することによってその表面のその投影光学 系(PL)の光軸方向の位置を検出する超音波方式の面 位置検出装置(5,6)とを備えたものである。

【0011】期かる本発明の投影露光装置によれば、マ スク(R)のパターン像を液体(7)を介して基板 (W) の表面に露光するため、基板表面における露光光

の波長を空気中における波長の1/n倍(nは液体

(7)の屈折率)に短波長化できる。また、超音波方式 の面位置検出装置(5、6)により基板(W)の表面の 光軸方向の位置を高精度に検出するため、光学式の面位 置検出装置では面位置の検出が困難な液体(7)中にお いても、その位置を高精度に検出することができる。

【0012】また、基板(W)の表面に感光材料(P

R)が塗布されている際に、面位置検出装置(5, 6) は、その感光材料(PR)の表面の投影光学系(3.

4)の光軸方向の位置を検出することが望ましい。この 場合、投影光学系 (3,4)の 像面をその感光材料 (P R)の表面に合わせ込むことができる。また、投影光学 系(PL)の基板(W)側の光学素子(4)の先端部と その基板(W)の表面との間を満たすように液体(7) が供給されることが望ましい。この場合、基板(W)表 面における露光光の波長を、空気中における露光光の波 長の1~ n倍(nは液体(7)の屈折率)に短波長化で きる。さらに、投影光学系(PL)の鏡筒(3)が液体 (7) に接触しないため、鏡筒(3) が腐食しにくくな るという利点がある。

ことになる。例えば液体が水である場合、その屈折率は 1.3であり、水 フォトレジスト界面における光の反 射率は、プレネルの式より以下のように計算される。

(4)

【0013】また、その液体(7)は、水(屈折率1、 3)、又は有機溶媒(例えばアルコール(エタノール (屈折率1、36)等)、セダー油(屈折率1、52) 等)である。この場合に液体(7)として水を用いる場 合には、その入手が容易であるという利点がある。ま た、液体(7)として有機溶媒を用いる場合には、投影 光学系 (PL) の鏡筒 (3) が腐食しにくくなるという 利点がある。さらに、液体(7)としてセダー油を用い る場合には、その屈折率が約1.5と大きく、露光光を より短波長化することができる。

【0014】また、基板(W)を保持してこの基板 (W)を投影光学系 (PL)の光軸に垂直な平面上で位 置決めする基板ステージ(10)と、面位置検出装置 (5,6)の検出結果に基づいてその基板 (W)の投影 光学系の光軸方向(3、4)の位置を制御する高さ制御 ステージ(9)とを備えることが望ましい。この場合、 投影光学系(3、4)の像面に対して基板(W)の表面 を高精度に合わせ込むことができる。

[0015]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態の一例 につき図1~図3を参照して説明する。図1(a)は本 例の投影露光装置の概略構成を示し、この図1 (a) に おいて、露光光源としてのArFエキシマレーザ光源、 オプティカル・インテグレータ、視野絞り、コンデンサ レンズ等を含む照明光学系1から射出された波長193 n mの紫外バルス光よりなる露光光 L L は、レチクルド に設けられたパターンを照明する。レチクルRのパター ンは、両側 (又はウエハ側に片側) テレセントリックな 投影光学系PLを介して所定の投影倍率 $oldsymbol{eta}$ ($oldsymbol{eta}$ は例えば 1/4.1/5等) でフォトレジストPRが塗布された ウエハW上の露光領域に縮小投影される。なお、露光光] しとしては、KrFエキシマレーザ光(波長248n m)、F₂エキシマレーザ光 (波長157 n m) や水銀 ランプのi線(波長365nm)等を使用してもよい。 以下、投影光学系PLの光軸AXに平行にZ軸を取り、 2軸に垂直な平面内で図1 (a)の紙面に垂直な方向に 沿ってY軸を取り、紙面に平行な方向に沿ってX軸を取 って説明する。

【0016】レチクルRはレチクルステージRST上に 保持され、レチクルステージRSTにはX方向、Y方 向、回転方向に欲動できる機構が組み込まれている。レ チクルステージRSTの2次元的な位置、及び回転角は レーザ干渉計(不図示)によってリアルタイムに計測さ れている。一方、ウエハWはウエハホルダ(不図示)を 介して試料台9上に保持され、試料台9はウエハWのフ オーカス位置(2方向の位置)及び傾斜角を制御する2 ステージ10上に固定されている。試料台9上には円筒 状の側壁8が設けられおり、その内部は液体7で満たされている。液体7は、ボンブ等からなる液体供給回収系 2により、ノズル2aを介して乾光前に側壁8内に供給 され、露光後に回収される。なお、本例の投影露光装置では液体7として水(屈折率1.3)を使用しており、 光の波長は水中において空気中の1-1.3倍になるため、ArFエキシマレーザ(波長193nm)よりなる 露光光の波長は実質的に約148nmに短波長化される。

【0017】また、投影光学系PLの鏡筒3は金属製であり、液体7による腐食を防止するため、本例では、投影光学系PLと液体7との接触部分は、ウエハWに最も近いレンズ4のみとしている。また、投影光学系PLの鏡筒3の側面には、超音波射出系5と超音波受信系6とよりなる焦点位置検出系(以下「AFセンサ5、6」と呼ぶ)が取り付けられている。

【0018】図1(b)は図1(a)の側壁8近傍の拡大図であり、この図1(b)において、側壁8にはウエハWの試料台9上への搬送、又は試料台9からの搬出の際に使用する開閉自在の原8aが設けられている。また、液体供給回収系2のノズル2aは、液体の供給、及び回収の際に上下に駆動することができる構成となっている。

【0019】図1(a)に戻り、Zステージ10は投影 光学系PLの像面と平行なXY平面に沿って移動するX Yステージ11上に固定され、XYステージ11は不図 示のベース上に載置されている。 Zステージ10は、ウ エハWのフォーカス位置(2方向の位置)、及び傾斜角 を制御してウエハW上のフォトレジストPR表面をオー トフォーカス方式、及びオートレベリング方式で投影光 学系PLの像面に合わせ込み、XYステージ11はウエ ハWのX方向、及びY方向の位置合わせを行う。試料台 9 (ウエハW) の2次元的な位置、及び回転角は、移動 鏡12の位置としてレーザ干渉計13によってリアルタ イムに計測されている。この計測結果に基づいて主制御 系14からウエハステージ駆動系15に制御情報が送ら れ、Zステージ10、XYステージ11の動作が制御さ れ、露光時にはウエハW上の各ショット領域が順次露光 位置に移動し、レチクルRのバターンが各ショット領域 八露光転写される。

【0020】次に、本例の投影露光装置のAFセンサ5,6について説明する。図2(a)は、本例の投影光学系の下部近傍を拡大して示し、この図2(a)において、超音波射出系5には超音波発生紫子5a、及び超音波集束紫子5bが設けられている、圧電紫子等からなる超音波発生紫子5aから射出された周波数50MHz~200MHz程度の超音波は、超音波集束紫子5bによりウエハWに塗布されたフォトレジストPR表面上の集

東位置SSに集東され、集東位置SSで反射して超音波 受信系6に入射する、超音波受信系6には超音波受信素 子6a、超音波集東素子6b、及び振動できる連音板6 cが設けられており、超音波受信系6に入射した超音波 は超音波集東素子6bにより集東され、連音板6cの開 口を介して超音波受信素子6aに入射する。超音波受信 素子6aの検出信号は主制御系14に供給される。な お、遮音板6cの中央部には超音波を通過させる開口が 設けられて、主制御系14が遮音板駆動機構6dにより 遮音板6cを横シフト(又は振動)させて超音波受信素 子6aの検出信号が最大になる位置を検出する。又は、 遮音板6cを振動させるのに同期した信号で超音波受信 素子6aの検出信号を同期検波してもよい。

【0021】図2(b)は、フォトレジストPR表面上の超音波の集束位置SS付近を拡大して示し、この図2(b)において、ウエハW上には感光用のフォトレジストPRが修布されている。従来の光学式で斜入射方式のAFセンサによりフォトレジストPR表面上の位置SSを検出しようとしても、液体7とフォトレジストPRの展析率が同程度で反射率が極めて低くなり、光は経路17に沿ってウエハWの表面まで進むため、光は経路17に沿ってウエハWの表面まで進むため、検出される位置とず、投影光学系PLの像面にはウエハWの基板自体の表面が合わせ込まれる。本例のAFセンサ5、6の超音波は経路16に沿って進みフォトレジストPR表面上の位置SSが正確に検出され、高精度にフォトレジストPR表面を像面に合焦させることができる。

【0022】また、フォトレジストPR表面の乙方向の位置は、従来の光学式で斜入射方式のAFセンサと同様の原理によって超音波受信素子6a上での超音波の集束位置の横シフト量から検出される。即ち、ウエハWが図2(b)中の下方(-Z方向)にずれれば図2(a)の超音波受信素子6a上での集束位置が上方にずれ、ウエハWが図2(b)中の上方にずれれば超音波受信素子6a上での集束位置は下方にずれるため、この横シフト是よりフォトレジストPRの表面のフォーカス位置の変化量を求めることができる。そのため、予めベストフォーカス位置はテストプリント等によって定めておき、そのときに遮音板6cの開口の中心(又は振動中心)と超音波の集束位置の中心とを合わせておけばよい。

【0023】図3は、一例として超音波受信系6からの 検出信号を同期検波して得られるフォーカス信号DとフォトレジストPR表面のフォーカス位置Zとの関係を示す。主制御系14内で、超音波受信装置6aからの検出 信号を、適音板6cの駆動信号で同期整流することによって、フォトレジストPR表面での超音波の集束位置S Sに対応して、フォーカス位置Zに所定範囲でほぼ比例 して変化するフォーカス信号Dが生成される。本例で は、超音波の集束位置SSに対応するフォーカス信号D は、集束位置SSが投影光学系PLの像面(ベストフォーカス位置)に合致しているときにOになるようにキャリプレーションが行われており、主制御系14は、フォーカス信号Dよりデフォーカス量(ずれ量)を求めることができる。ウエハWのフォーカス位置が上方にある場合には、Zステージ10(ウエハW)を下方に移動し、逆にフォーカス位置が下方にある場合には、Zステージ10(ウエハW)を上方に移動して選光を行うことになる。

【0024】なお、本例では液体でとして水(屈折率 1、3)を使用したが、液体でとして有機溶媒(例えば アルコール、セダー油等)を用いることもできる。この 場合には、投影光学系PLの鏡筒のが腐食しにくくなる という利点がある。また、セダー油(屈折率1、5)を 用いる場合には、その屈折率が1、5と大きく、露光光 を実質的により短波長化することができる。

【0025】なお、フォーカス位置の検出については、 超音波射出系5に複数の開口を有する連音板を配置し、 フォトレジスト表面の複数点での各フォーカス位置を検 出するようにしてもよく、あるいは、大きな開口を有す る連音板を超音波射出系5内に配置し、且つ複数の開口 を有する遮音板を超音波受信系6内に配置して、同様に 複数点での各フォーカス位置を検出するようにしてもよい。

【0026】なお、上記の実施の形態では、超音波を用いてウエハのフォトレジスト表面のフォーカス位置を検出したが、超音波を用いてフォトレジスト表面の傾斜角を検出するレベリングセンサを用いてもよい。このレベリングセンサでは、ウエハの表面にほぼ平行に進む超音波を照射して、反射される超音波の集音位置を検出すればよい

【0027】なお、木発明は上述の実施の形態に限定されず、木発明の要旨を逸脱しない範囲で種々の構成を取り得ることは勿論である。

[0028]

【発明の効果】本発明の投影露光装置によれば、マスクのパターン像を液体を介して基板の表面に露光するため、基板表面における露光光の波長を実質的に空気中における波長の液体の屈折率の逆数倍に短波長化できる。また、超音波方式の面位置検出装置により基板表面の光軸方向の位置を検出するため、光学式の面位置検出装置では面位置の検出が困難な液体中においても、その位置を高精度に検出することができる。

【0029】また、面位置検出装置が、感光材料の表面の投影光学系の光軸方向の位置を検出する場合には、その検出情報に基づいて投影光学系の像面に対してその感

光材料の表面を高精度に合わせ込むことができる。また、投影光学系の基板側の光学素子の光端部とその基板の表面との間を満たすように液体が供給される場合には、露光光を空気中の1~n倍(nは液体の屈折率)に短波長化できる、また、投影光学系の鏡筒が液体に接触しないため、投影光学系の鏡筒が腐食しにくくなるという利点がある。

【0030】また、液体が、水である場合には、その入手が容易であるという利点がある。液体が、有機溶媒(例えばアルコール、セダー油等)である場合には、投影光学系の鏡筒が腐食しにくいという利点がある。さらに、液体としてセダー油を用いる場合には、その屈折率が1.5と水(屈折率1.3)等に比べて大きく、露光光をより短波長化することができる。

【0031】また、基板を保持してこの基板を投影光学系の光軸に垂直な平面上で位置決めする基板ステージと、面位置検出装置の検出結果に基づいてその基板の投影光学系の光軸方向の位置を制御する高さ制御ステージとを備える場合には、投影光学系の像面を基板表面上の露光位置に合わせ込むことができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】(a)は本発明の実施の形態の一例の投影露光 装置を示す概略構成図、(b)は図1(a)の側壁8近 傍を示す拡大図である。

【図2】(a)は図1(a)の投影מ光装置下部の構成を示す部分拡大図、(b)は図2(a)のB部の拡大図である。

【図3】ウエハW上のフォトレジスト表面のフォーカス 位置2とフォーカス信号Dとの関係を示す図である。

【符号の説明】

W ウエハ

R レチクル

- PL 投影光学系
- 1 照明光学系
- 2 液体供給回収系
- 3 鏡筒
- 4 レンズ
- 5 超音波射出系
- 6 超音波受信系
- 7 液体
- 8 側壁
- 9 試料台
- 10 乙ステージ
- 14 主制御系
- 15 ウエハステージ駆動系

